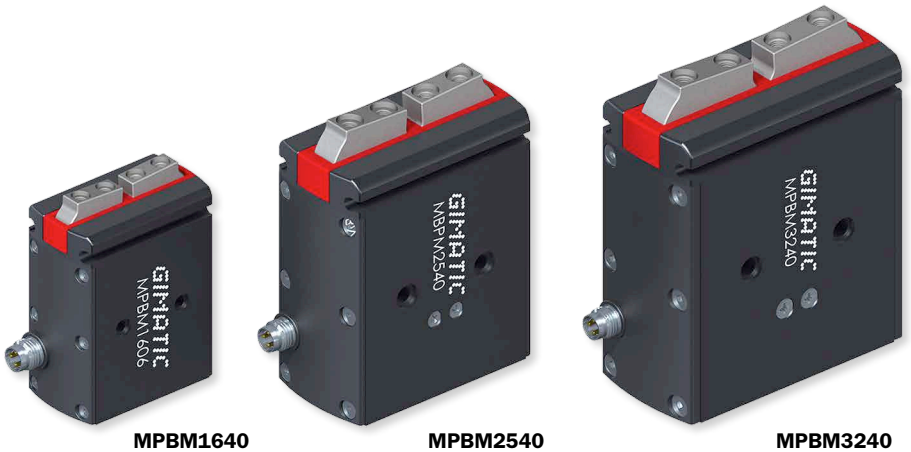
Pinza elettrica angolare 2 griffe autocentrante

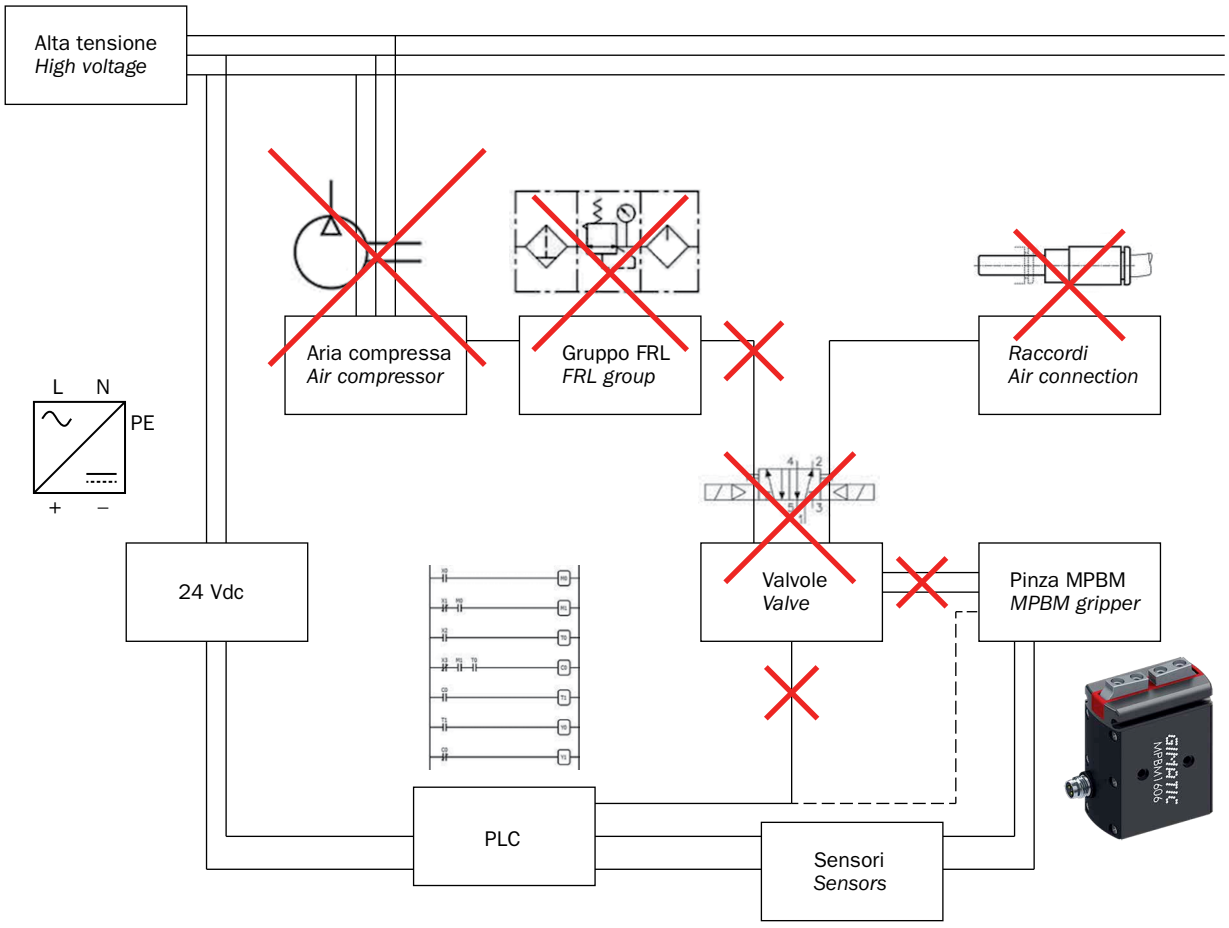
- Semplice azionamento Plug&Play.
- Nessun consumo elettrico quando la pinza è in presa.
- Nessuna programmazione richiesta.
- Tenuta pezzo garantita in caso di interruzione d'energia.
- Si adatta ad ogni dimensione di pezzo entro griffe.
- Motore senza spazzole a lunga vita elettrica (Brushless DC).
- Azionamento motore integrato nella pinza.
- Alimentazione in bassa tensione 24 Vdc.
- Connessione M8x1, 3 poli standard.
- Controllabile con segnale PLC come una Valvola Pneumatica.
- Meccanismo di autocentraggio esclusivo.
- Sistema di riduzione in fibra di carbonio.
- Esente da manutenzione per 10 milioni di cicli.
- Griffe contenute nell'ingombro pinza.
- Miglior compromesso peso-dimensioni-forza.
- Compatibile con attuatori rotanti.
- Sensori magnetici opzionali.

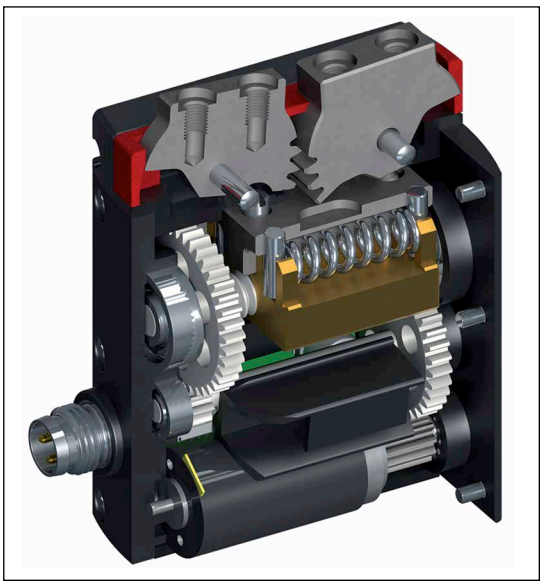
2-jaw angular self-centering electric gripper

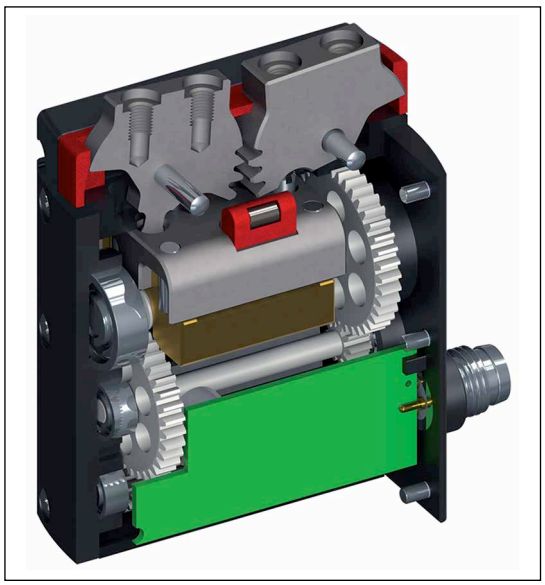
- *Plug & play user friendly gripper.*
- *No electricity consumption when gripper is engaged.*
- *No programming required.*
- *Gripper retention guaranteed in event of blackout.*
- *Self Adapting jaws part.*
- *Long life Brushless motor (Brushless DC).*
- *Built-in motor driver.*
- *24 Vdc Low Voltage Power Supply.*
- *M8x1, 3 poles standard connection.*
- *Controllable by PLC as a pneumatic valve.*
- *Exclusive self-centering system.*
- *Fiber-carbon gear reduction.*
- *10 milion cycle maintenance-free.*
- *Jaws contained within gripper profile.*
- *Weight-dimensions-force best trade off.*
- *Rotary actuator fitting compatible.*
- *Optional magnetic sensors.*



MPBM1640 **MPBM2540** **MPBM3240**







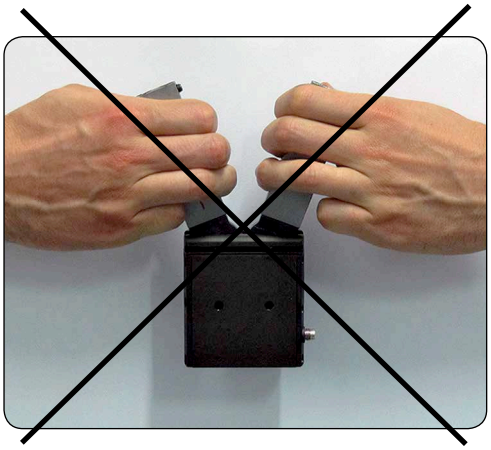
	MPBM1640	MPBM2540	MPBM3240
Coppia di serraggio totale *Total gripping torque*	68 Ncm	151 Ncm	277 Ncm
Corsa *Stroke*	2x20°	2x20°	2x20°
Frequenza alla temperatura ambiente di 30°C *Frequency at an ambient temperature of 30°C*	0.93 Hz	0.85 Hz	0.81 Hz
Tempo chiusura griffe *Jaw closing time*	0.09 s	0.13 s	0.14 s
Tempo di lavoro pinza *Working gripper time*	0.18 s	0.31 s	0.25 s
Ciclo di lavoro alla temperatura ambiente di 30°C *Duty cycle at an ambient temperature of 30°C*	34%	53%	41%
Tensione d'alimentazione *Power supply*	24 Vdc ±10%	24 Vdc ±10%	24 Vdc ±10%
Corrente di picco *Peak current*	0.9 Apk	1.2 Apk	3.8 Apk
Corrente nominale *Nominal current*	0.3 Arms	0.4 Arms	0.8 Arms
Potenza motore brushless *Brushless motor power*	6 W	11 W	23 W
Connessione *Connection*	M8 - 3 poli *M8 - 3 poles*	M8 - 3 poli *M8 - 3 poles*	M8 - 3 poli *M8 - 3 poles*
Segnale d'ingresso apertura/chiusura *Open/closed input signal*	PNP open collector	PNP open collector	PNP open collector
Ripetibilità *Repetition accuracy*	0.02 mm	0.02 mm	0.02 mm
Temperatura di esercizio *Operating temperature*	5° ÷ 60°C	5° ÷ 60°C	5° ÷ 60°C
Grado di protezione *Environmntal Degree*	IP54	IP54	IP54
Rumorosità *Noise level*	< 70 dB	< 70 dB	< 70 dB
Massa (motore incluso) *Mass (motor included)*	140 g	315 g	510 g
Carico inerziale massimo *Maximum inertial load*	-	-	-
Certificazione Camera Bianca IPA *IPA Clean Room Certification*	-	-	-
Normative di riferimento *Reference standards*	EN 61000-6-2 + EC + IS1; EN 61000-6-3 + A1		
Momento d'inerzia baricentrale Jxx *Barycentric moment of inertia*	0.42 kgcm²	1.72 kgcm²	3.52 kgcm²
Momento d'inerzia baricentrale Jyy *Barycentric moment of inertia*	0.53 kgcm²	2.18 kgcm²	4.8 kgcm²
Momento d'inerzia baricentrale Jzz *Barycentric moment of inertia*	0.23 kgcm²	0.94 kgcm²	2.15 kgcm²

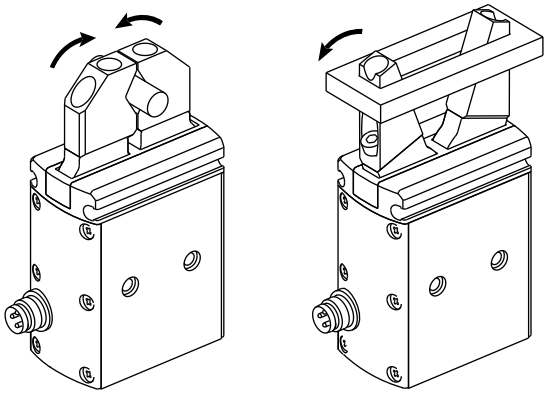
Forza di serraggio

Questa pinza elettrica può essere usata per serrare il carico sia dall'esterno che dall'interno.
La presa può essere fatta in ogni posizione raggiungibile con la corsa delle griffe.
Dopo il serraggio, il carico sarà tenuto con la sola forza della molla (Motore spento e consumo ZERO), anche in caso di interruzione dell'alimentazione.
Inoltre il meccanismo di trasmissione è irreversibile, anche senza alimentazione.
Pertanto non bisogna tentare di aprire o chiudere la pinza manualmente.

Gripping force

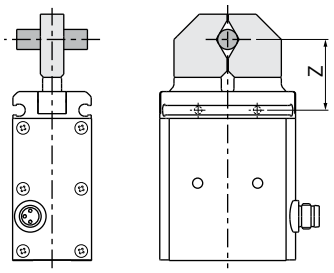
This electric gripper can be used for either external or internal gripping applications.
The part will be gripped in any position within the jaw stroke.
After the part is gripped, the spring force will hold the part (Motor OFF and ZERO consumption).
Even in case of power black-out.
Furthermore the gripper mechanism is irreversible, even without power supply.
So do not attempt to open or close the gripper manually.



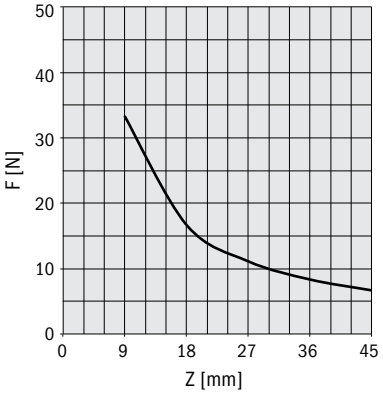


I grafici mostrano la forza per griffa espressa dalla pinza in funzione del braccio Z.

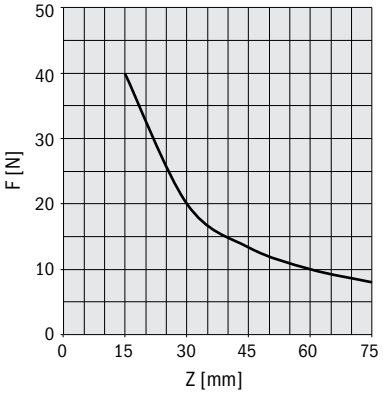
The graphs show the gripping force on each jaw, as a function of the gripping tool length Z.



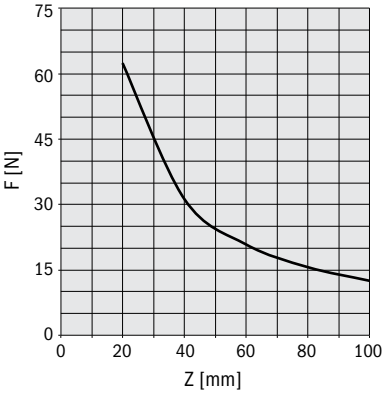
MPBM1640



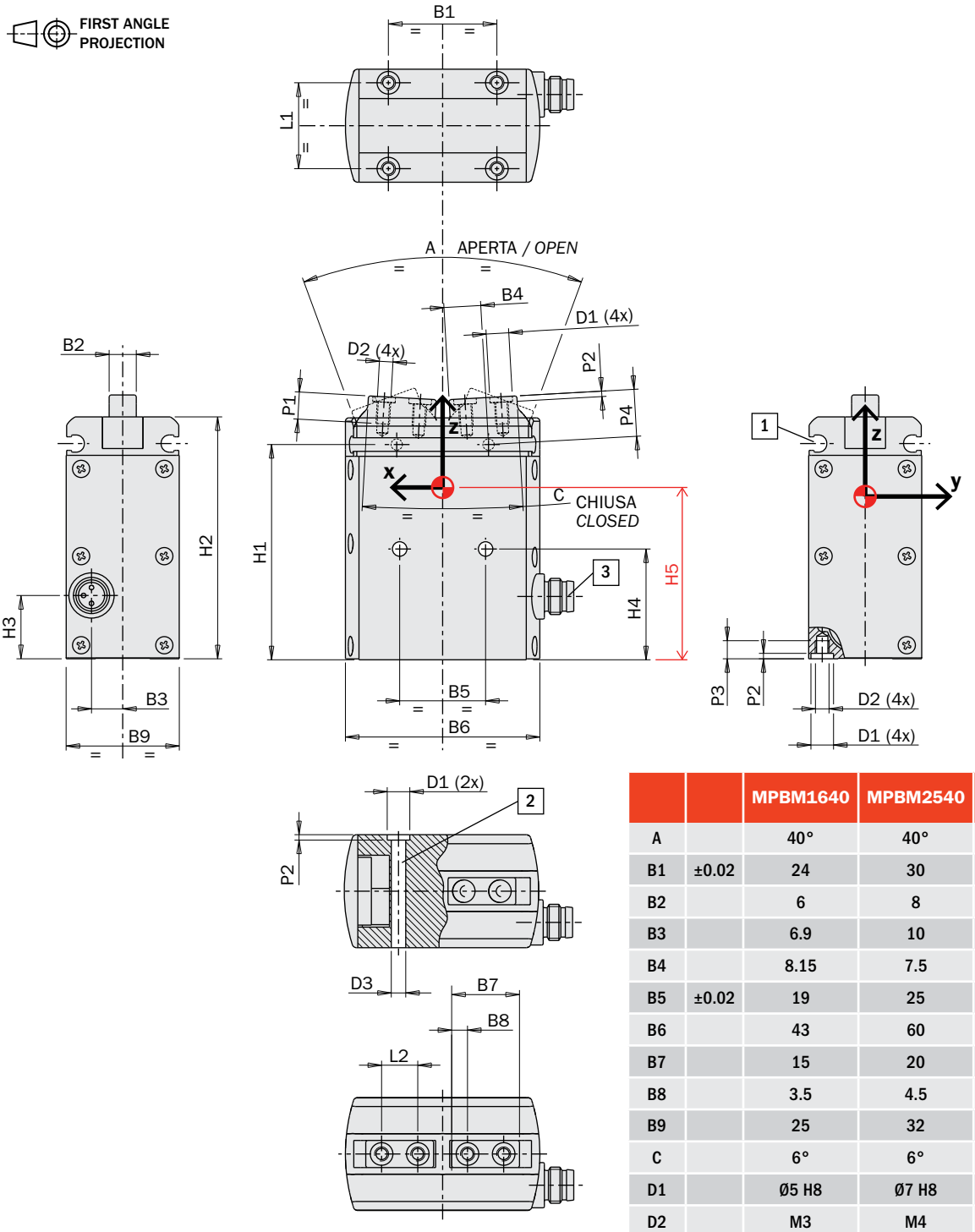
MPBM2540



MPBM3240



Dimensioni (mm) / *Dimensions (mm)*



		MPBM1640	MPBM2540	MPBM3240
A		40°	40°	40°
B1	±0.02	24	30	36
B2		6	8	9
B3		6.9	10	11
B4		8.15	7.5	12.25
B5	±0.02	19	25	30
B6		43	60	73
B7		15	20	24
B8		3.5	4.5	5
B9		25	32	35
C		6°	6°	6°
D1		Ø5 H8	Ø7 H8	Ø7 H8
D2		M3	M4	M5
D3		Ø3.2	Ø4.2	Ø5.2
H1		47.6	63	72
H2		53.5	70	80
H3		14	17	19
H4	±0.02	24.5	32	38
H5		32.3	42.5	48.5
L1	±0.02	19	24	26
L2	±0.02	8	11	14
P1		6	8	10
P2	+0.1	1.2	1.5	1.5
P3		4	6	8
P4		10.4	14	16

1 Cava per sensore magnetico
Magnetic sensor slot

2 Foro passante per fissaggio pinza
Through hole for gripper fastening

3 Connessione elettrica
Connexion électrique

Connessione elettrica

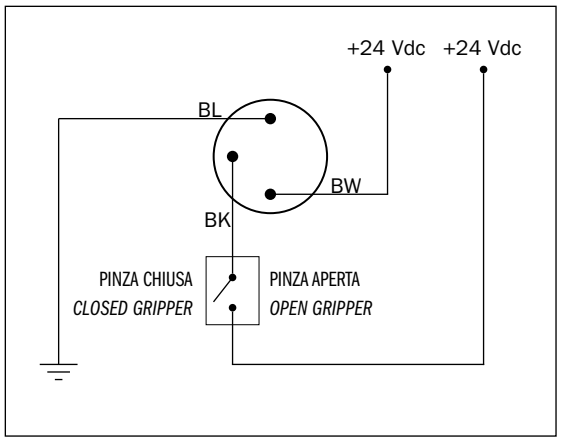
La pinza è dotata di connettore M8 a 3 poli per l'alimentazione a 24 Vdc e per il segnale di chiusura/apertura (ON/OFF).

Non è necessaria un'ulteriore elettronica di comando esterna.

Electrical connection

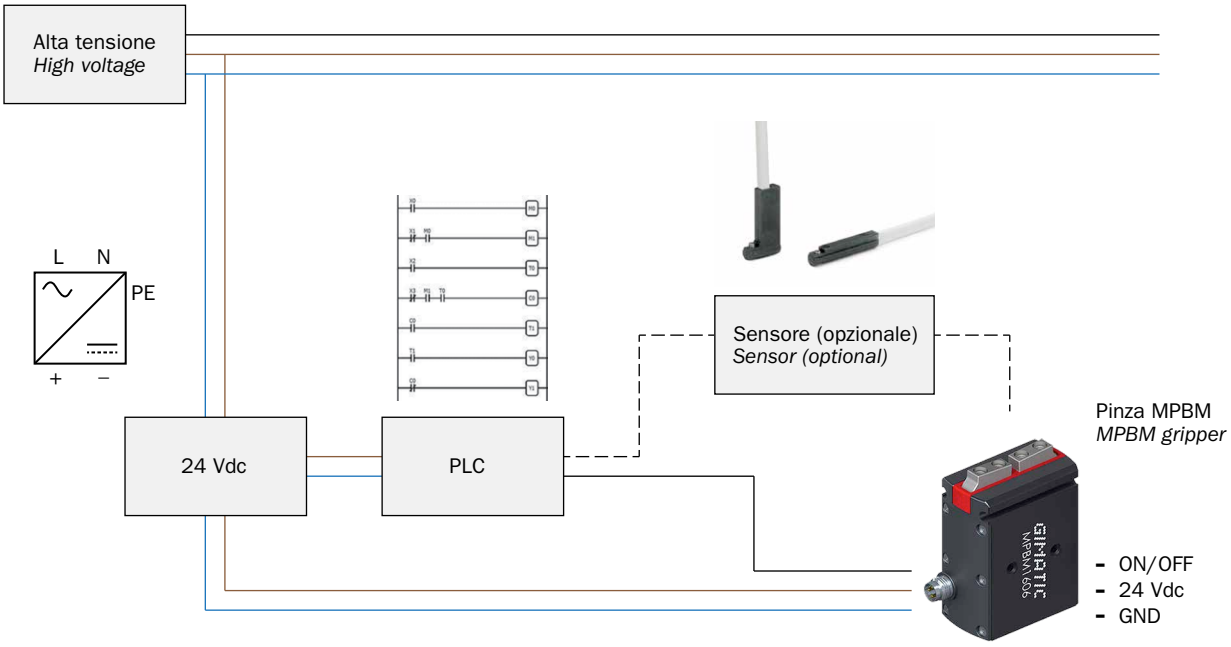
It is possible to provide the power supply at 24Vdc and the and the closing/opening signal (ON/OFF) by the M8 standard connector with 3 poles.

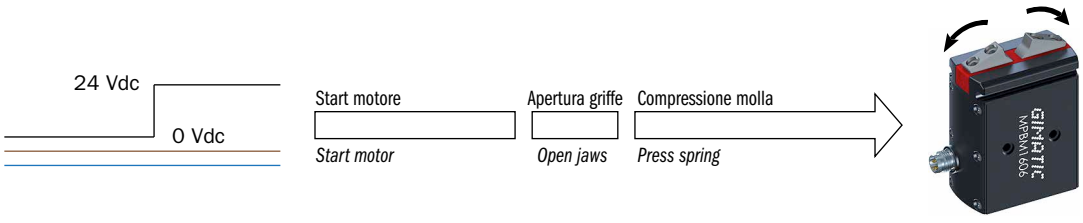
No further electronics is necessary to drive the gripper.

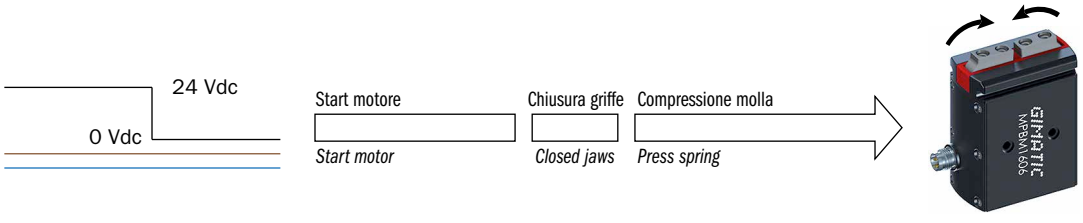


Connettore femmina standard M8x1 opzionale.
Codice Gimatic: CFGM800325P / CFGM890325P.

Optional M8x1 standard female connector.
Gimatic code: CFGM800325P / CFGM890325P.







04/2014

Sensori

Il rilevamento della posizione di lavoro è affidato a uno o più sensori magnetici di prossimità (opzionali), che rilevano la posizione attraverso i magneti sulle griffe.
Quindi, per un corretto funzionamento, è da evitare l'impiego in presenza di forti campi magnetici od in prossimità di grosse masse di materiale ferromagnetico.
Se necessario è possibile utilizzare sensori a più alta sensibilità (con suffisso HS).

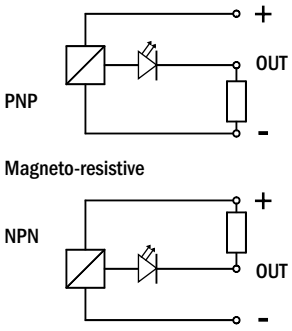
Sensors

The operating position can be checked by one or more magnetic sensors (optional), that detect the position by the magnets on the jaws inside.
Therefore a near big mass of ferromagnetic material or intense magnetic fields may cause sensing troubles.
High-sensitivity sensors (HS suffix) can be used, if necessary.

I sensori standard sono:

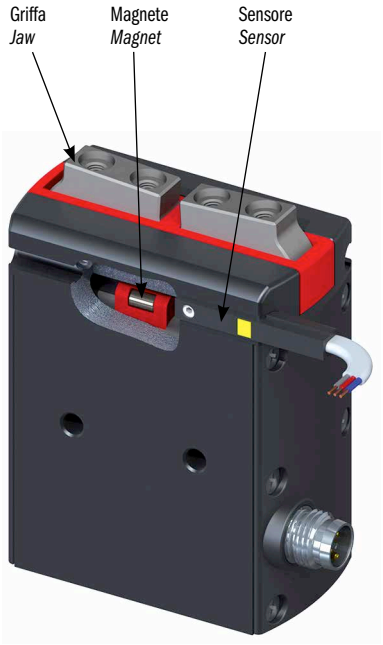
Standard sensors are:

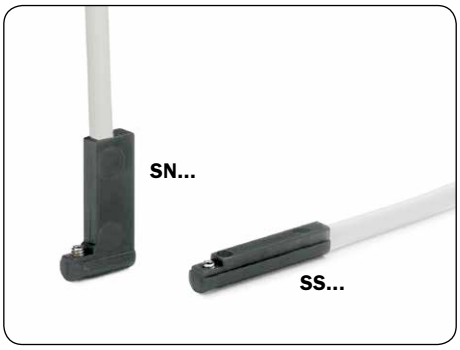
SN4N225-G	PNP	Cavo 2.5m / *2.5m Cable*
SN4M225-G	NPN	Cavo 2.5m / *2.5m Cable*
SN3N203-G	PNP	Connettore M8 / *Snap M8 plug connector*
SN3M203-G	NPN	Connettore M8 / *Snap M8 plug connector*
SS4N225-G	PNP	Cavo 2.5m / *2.5m Cable*
SS4M225-G	NPN	Cavo 2.5m / *2.5m Cable*
SS3N203-G	PNP	Connettore M8 / *Snap M8 plug connector*
SS3M203-G	NPN	Connettore M8 / *Snap M8 plug connector*

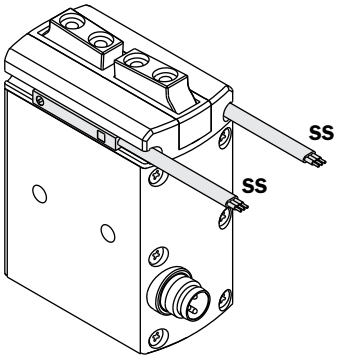


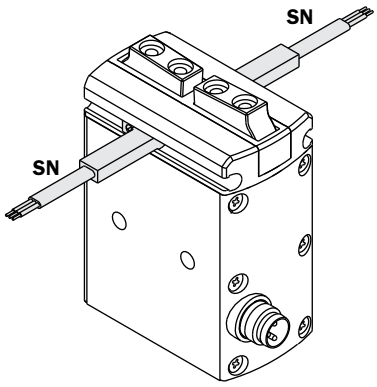
Sono tutti dotati di un cavo piatto a tre fili e di un led.

They are all provided with a 3-wire flat cable and a LED.









Fissaggio della pinza

La pinza può essere montata in posizione fissa oppure su parti in movimento: in questo caso va considerata la forza d'inerzia cui la pinza ed il suo carico sono sottoposti.

- Per fissare la pinza sul fondo usare quattro viti (SA) passanti attraverso la piastra di fissaggio ed avvitate nella pinza.
- Per fissare la pinza su un lato usare due viti (SB) attraverso i fori passanti (D3).

In ogni caso utilizzare per il centraggio due boccole (BA), fornite nella confezione. Rispettare le dimensioni (DA e PA) nella tabella per le loro sedi nella piastra di fissaggio.

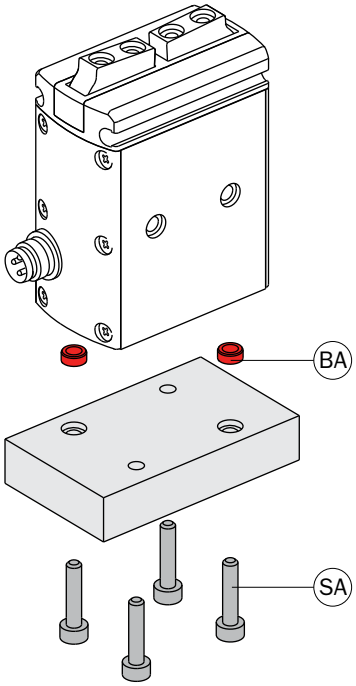
Gripper fastening

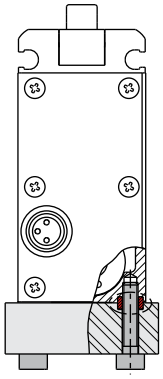
The gripper can be fastened to a static or moving part. When on a moving part, you must pay attention to the inertial force to which the gripper and its load are subjected.

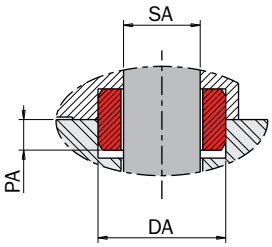
- *To fasten gripper to base, use four screws (SA) through the mounting plate, screwed in the gripper.*
- *To fasten the gripper side, use two screws (SB) in the through holes (D3).*

In every case, put the two centering sleeves (BA), which are supplied in the package. Check the dimensions (DA and PA) in the table for their housings in the mounting plate.

	MPBM1640	MPBM2540	MPBM3240
B9	25	32	35
D3	Ø3.2	Ø4.2	Ø5.2
DA	Ø5 h7	Ø7 h7	Ø7 h7
P3	4	6	8
PA	1.2	1.5	1.5
SA	M3	M4	M5
SB	M3	M4	M5

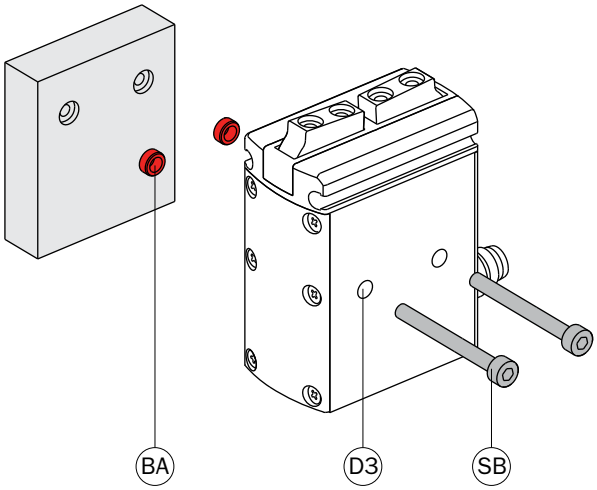


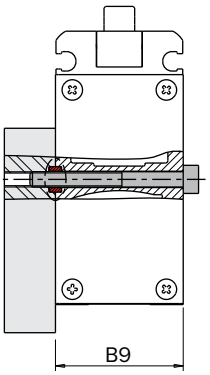


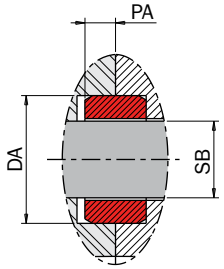


Nella confezione della pinza sono fornite 4 boccole di centraggio (BA) per le dita di presa e 2 boccole (BA) per il corpo.

4 centering rings (BA) for the gripping tools and 2 centering sleeves (BA) for the housing are supplied in the packaging.





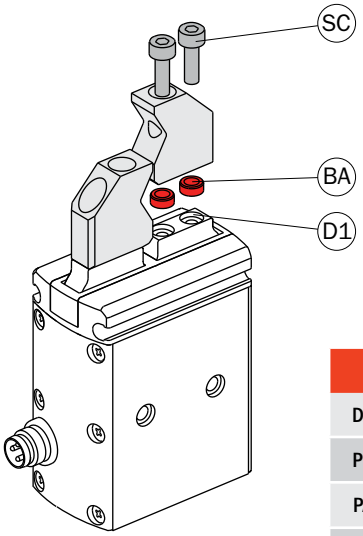


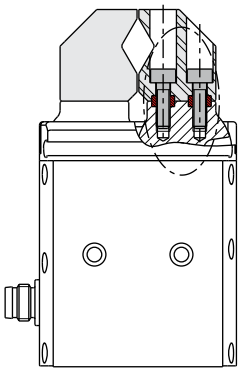
Fissaggio delle estremità di presa

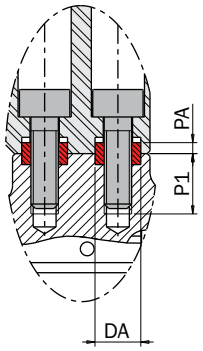
Costruire le dita di presa il più possibile corte e leggere. Fissarle con due viti (SC) e due boccole di centraggio (BA) nei fori calibrati (D1) delle griffe.

Gripping tool fastening

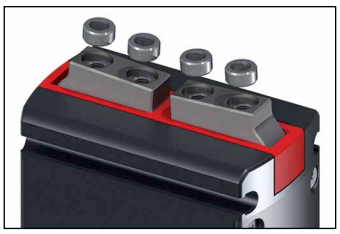
The gripping tools must be as short and light as possible. They must be fastened by two screws (SC) and two centering sleeves (BA) in the calibrated holes (D1) of the jaws.







	MPBM1640	MPBM2540	MPBM3240
DA	Ø5 h7	Ø7 h7	Ø7 h7
P1	6	8	10
PA	1.2	1.5	1.5
SC	M3	M4	M5



Compatibilità serie

La serie MPBM è perfettamente compatibile con gli attuatori rotanti serie MRE senza alcuna interfaccia di fissaggio.

Serie compatibility

MPBM grippers series is perfectly compatible with MRE rotary series actuators without any special plate.

MPBM **MRE**

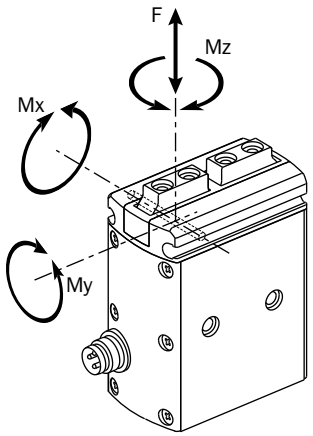
Carichi di sicurezza

Consultare la tabella per i carichi massimi ammissibili.
Forze e coppie eccessive possono danneggiare la pinza e causare difficoltà di funzionamento compromettendo la sicurezza dell'operatore.
F s, Mx s, My s, Mz s, sono i carichi massimi ammissibili in condizioni statiche, cioè con le griffe ferme.
J è il massimo momento d'inerzia ammissibile per ogni dito di presa.

Safety loads

Check the table for the maximum permitted loads.
Excessive forces or torques can damage the gripper, cause operation problems and endanger the safety of the operator.
F s, Mx s, My s, Mz s, are the maximum permitted loads under static conditions, that is with motionless jaws.
J is the maximum permitted moment of inertia on each gripping tool.

	MPBM1640	MPBM2540	MPBM3240
F s	40 N	80 N	120 N
Mx s	0.5 Nm	1 Nm	2.5 Nm
My s	1 Nm	2 Nm	5 Nm
Mz s	1 Nm	2 Nm	5 Nm
J	0.4 kgcm^2	2 kgcm^2	5 kgcm^2

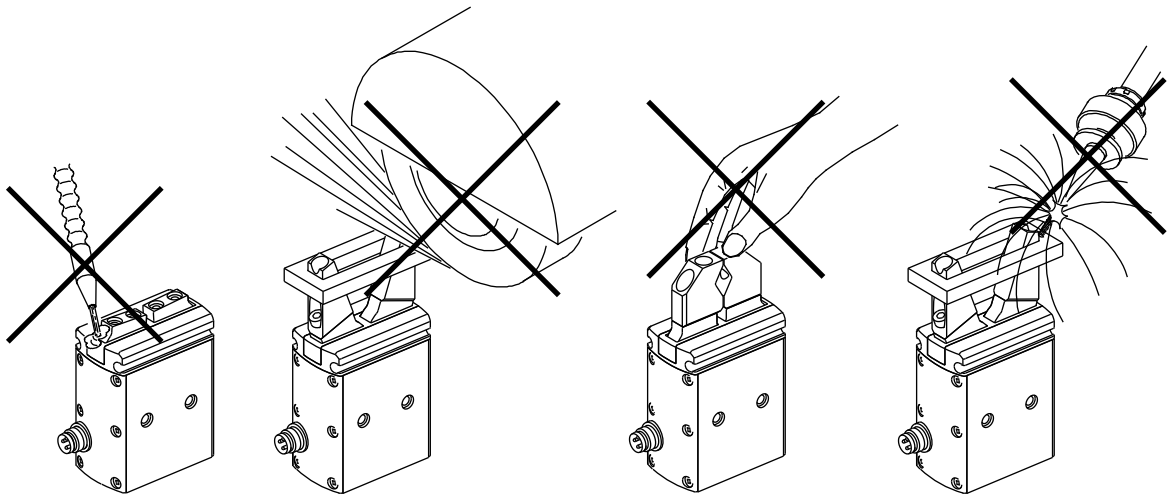


Avvertenze

Evitare il contatto con sostanze corrosive, spruzzi di saldatura, polveri abrasive, che potrebbero danneggiare la funzionalità della pinza.
Per nessun motivo, persone od oggetti estranei devono entrare nel raggio d'azione della pinza.
La pinza non deve essere messa in servizio prima che la macchina di cui fa parte sia stata dichiarata conforme alle disposizioni di sicurezza vigenti.

Cautions

Never let the gripper come into contact with corrosive substances, soldering splashes or abrasive powders as they may damage the gripper.
Never let personnel or objects stand within the operating range of the gripper.
Never operate the gripper if the machine on which it is fitted does not comply with safety laws and standards of your country.



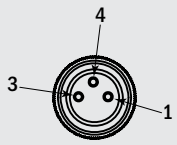
Connettori

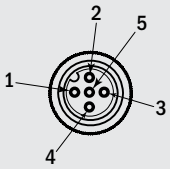
La connessione delle pinze elettriche e dei sensori di extracorsa è possibile grazie a connettori assiali e angolari con cavo flessibile per posa mobile.

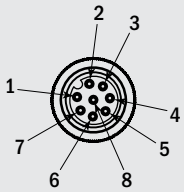
Connectors

Electric grippers and extra travel sensors can be connected by means of axial and angular connectors with flexible cable for moving applications.

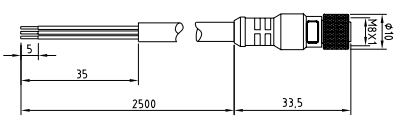
0° assiale	CFGM800325P	CFGM1200525P	CFGM1200825P	*0° axial*
90° angolare	CFGM890325P	CFGM1290525P	CFGM1290825P	*90° angular*
Applicazione	Pinza / Gripper	Motore / Motor	Encoder / Encoder	*Application*
Tipo contatto	Femmina / Female			*Contact type*
Numero contatti	3	5	8	*Number of contacts*
Lunghezza standard	2.5 m			*Standard length*
Materiale	Rame nudo / Bare Copper			*Material*
Trefolatura	32 x 0.10 mm	42 x 0.10 mm	32 x 0.10 mm	*Stranding*
Sezione - AWG	0.25 mm² / 24	0.34 mm² / 22	0.25 mm² / 24	*Section - AWG*
Resistenza elettrica	-	< 58.16 Ω/km	< 76.33 Ω/km	*Electrical resistance*
Diametro conduttori	Ø 1.25 mm	Ø 1.30 mm	Ø 1.15 mm	*Conductor diameter*
Mescola conduttori	TPO	PP		*Conductor compound*
Schermatura	-	Totalmente schermato / Fully shielded		*Shield*
Tipo schermo	-	Maglia / Braid		*Shield type*
Diametro cavo	Ø 4.1 mm ±0.25 mm	Ø 6.3 mm ±0.2 mm		*Cable diameter*
Materiale cavo	PUR			*Cable material*
Colore esterno	RAL 9005			*Cable color*
Caratteristiche	Oil, Hydraulic fluide and UV resistant, Silicone, Pb, Cd, Hg, FCKW and Halogen free			*Features*
Raggio min. curvatura	41 mm	63 mm		*Min. bending radius*
Normative	EN 50363-10-2, IEC 60754-1, UL/CSA style 21576	2002/95/CE, EN 50363-10-2, IEC 60344		*Reference standards*
Disposizione colori	1 Marrone / Brown 3 Blu / Blue 4 Nero / Black	1 Marrone / Brown 2 Bianco / White 3 Blu / Blue 4 Nero / Black 5 Grigio / Gray	1 Bianco / White 2 Marrone / Brown 3 Verde / Green 4 Giallo / Yellow 5 Grigio / Gray 6 Rosa / Pink 7 Blu / Blue 8 Rosso / Red	*Color layout*



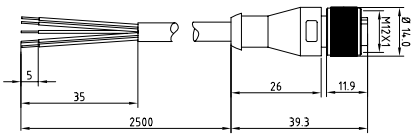




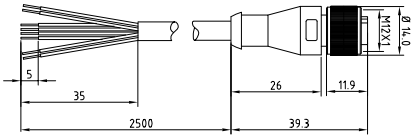
CFGM800325P



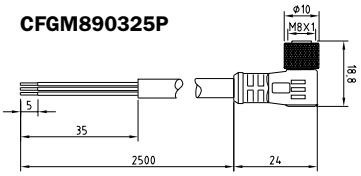
CFGM1200525P



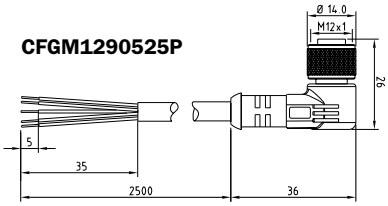
CFGM1200825P



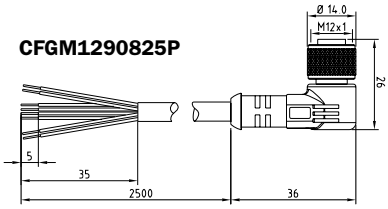
CFGM890325P



CFGM1290525P



CFGM1290825P



Pinza elettrica per materozze angolare 2 griffe autocentrante

- Semplice azionamento Plug&Play.
- Nessun consumo elettrico quando la pinza è in presa.
- Nessuna programmazione richiesta.
- Tenuta pezzo garantita in caso di interruzione d'energia.
- Si adatta ad ogni dimensione di pezzo entro griffe.
- Motore senza spazzole a lunga vita elettrica (Brushless DC).
- Azionamento motore integrato nella pinza.
- Alimentazione in bassa tensione 24 Vdc.
- Connessione M8x1, 3 poli standard.
- Controllabile con segnale PLC come una Valvola Pneumatica.
- Meccanismo di autocentraggio esclusivo.
- Sistema di riduzione in fibra di carbonio.
- Esente da manutenzione per 10 milioni di cicli.
- Griffe contenute nell'ingombro pinza.
- Miglior compromesso peso-dimensioni-forza.
- Compatibile con attuatori rotanti.
- Sensori magnetici opzionali.
- Versione S con sensore magnetico di presa pezzo su griffa.

2-jaw angular self-centering electric sprue gripper

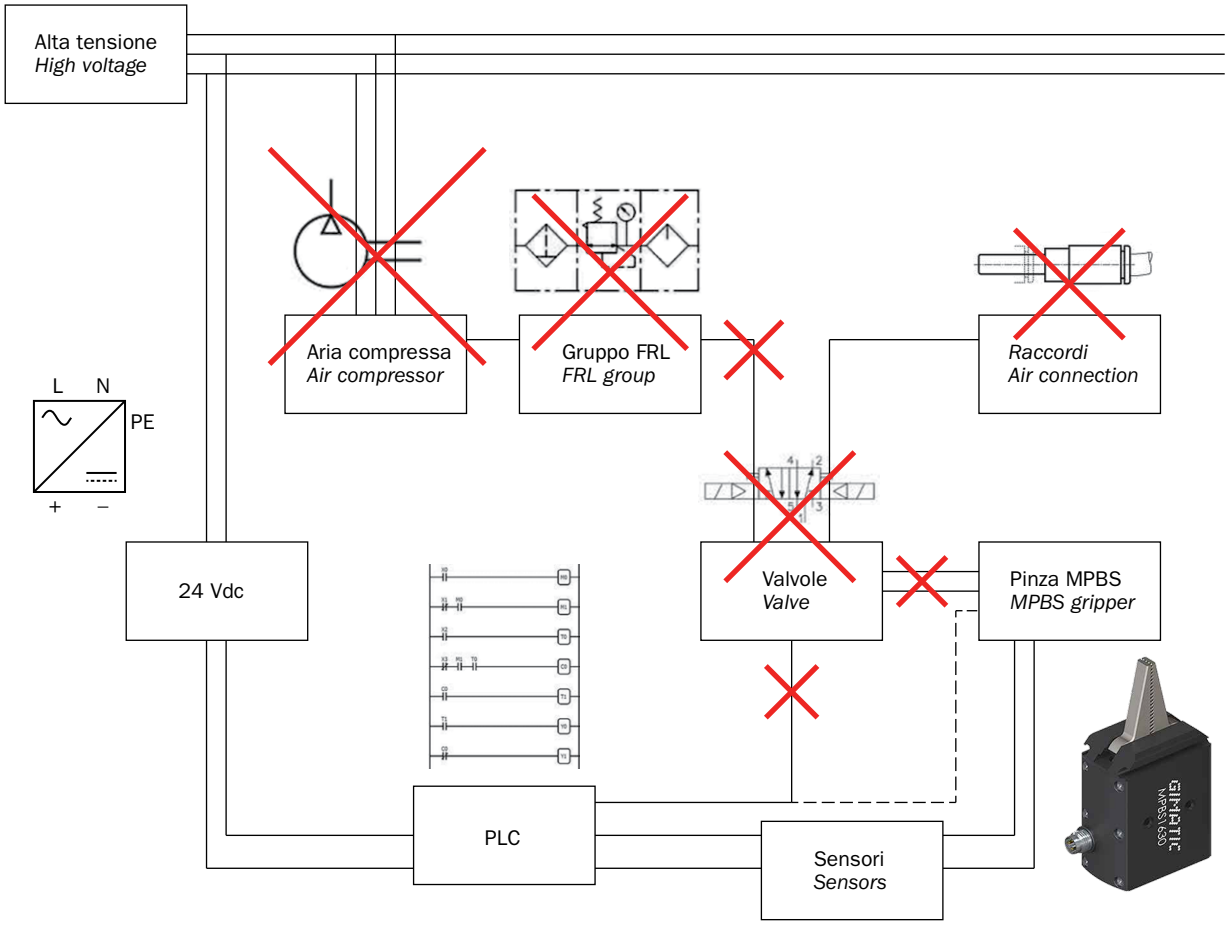
- *Plug & play user friendly gripper.*
- *No electricity consumption when gripper is engaged.*
- *No programming required.*
- *Gripper retention guaranteed in event of blackout.*
- *Self Adapting jaws part.*
- *Long life Brushless motor (Brushless DC).*
- *Built-in motor driver.*
- *24 Vdc Low Voltage Power Supply.*
- *M8x1, 3 poles standard connection.*
- *Controllable by PLC as a pneumatic valve.*
- *Exclusive self-centering system.*
- *Fiber-carbon gear reduction.*
- *10 milion cycle maintenance-free.*
- *Jaws contained within gripper profile.*
- *Weight-dimensions-force best trade off.*
- *Rotary actuator fitting compatible.*
- *Optional magnetic sensors.*
- *S version with magnetic piece gripping sensor on the jaw.*

(1)
Il sensore SS3N203-G è incluso.
The sensor SS3N203-G is included.

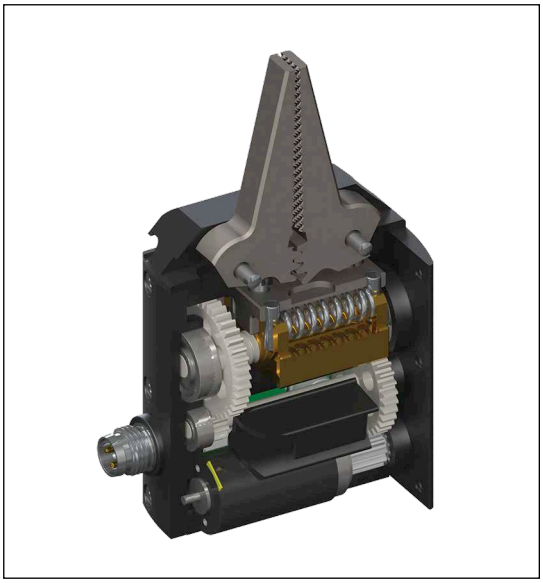
MPBS1630

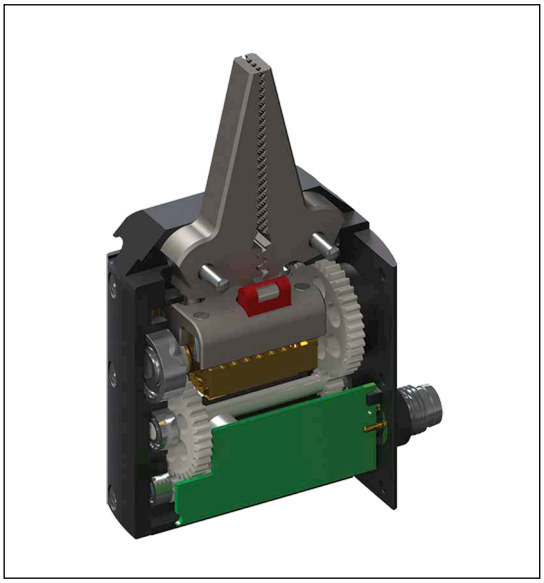
SS3N203-G (1)

MPBS1630S



04/2014





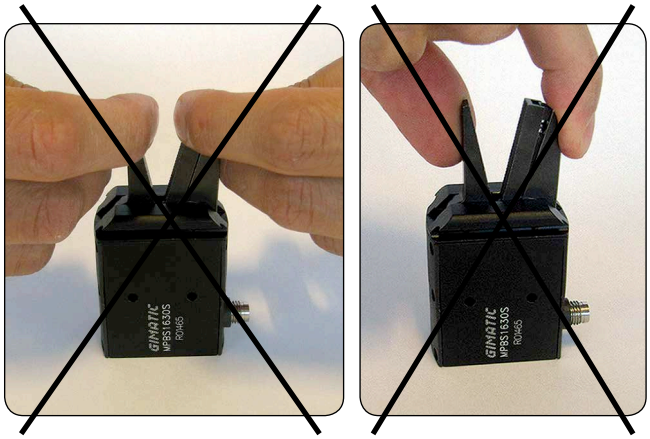
		MPBS1630	MPBS1630S
Coppia di serraggio totale *Total gripping torque*		70 Ncm	
Corsa *Stroke*		2x15°	
Frequenza alla temperatura ambiente di 30°C *Frequency at an ambient temperature of 30°C*		1.2 Hz	
Tempo chiusura griffe *Jaw closing time*		0.06 s	
Tempo di lavoro pinza *Working gripper time*		0.18 s	
Ciclo di lavoro alla temperatura ambiente di 30°C *Duty cycle at an ambient temperature of 30°C*		41%	
Tensione d'alimentazione *Power supply*		24 Vdc ±10%	
Corrente di picco *Peak current*		0.9 Apk	
Corrente nominale *Nominal current*		0.3 Arms	
Potenza motore brushless *Brushless motor power*		6 W	
Connessione *Connection*		M8 - 3 poli *M8 - 3 poles*	
Segnale d'ingresso apertura/chiusura *Open/closed input signal*		PNP open collector	
Ripetibilità *Repetition accuracy*		0.04°	
Temperatura di esercizio *Operating temperature*		5° ÷ 60°C	
Grado di protezione *Environmntal Degree*		IP54	
Rumorosità *Noise level*		< 70 dB	
Massa (motore incluso) *Mass (motor included)*		145 g	150 g
Carico inerziale massimo *Maximum inertial load*		-	
Certificazione Camera Bianca IPA *IPA Clean Room Certification*		-	
Normative di riferimento *Reference standards*		EN 61000-6-2 + EC + IS1; EN 61000-6-3 + A1	
Momento d'inerzia baricentrale *Barycentric moment of inertia*	Jxx	0.53 kgcm²	0.75 kgcm²
Momento d'inerzia baricentrale *Barycentric moment of inertia*	Jyy	0.63 kgcm²	0.86 kgcm²
Momento d'inerzia baricentrale *Barycentric moment of inertia*	Jzz	0.2 kgcm²	0.22 kgcm²

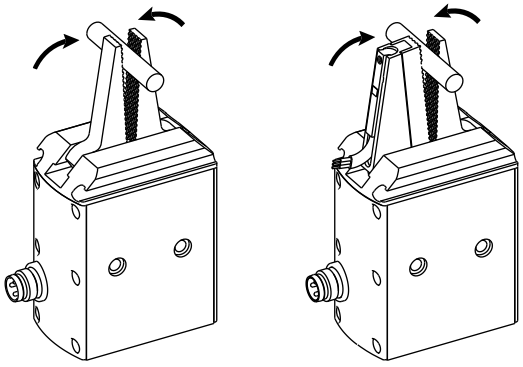
Forza di serraggio

La presa può essere fatta in ogni posizione raggiungibile con la corsa delle griffe.
Dopo il serraggio, il carico sarà tenuto con la sola forza della molla (Motore spento e consumo ZERO), anche in caso di interruzione dell'alimentazione.
Inoltre il meccanismo di trasmissione è irreversibile, anche senza alimentazione.
Pertanto non bisogna tentare di aprire o chiudere la pinza manualmente.

Gripping force

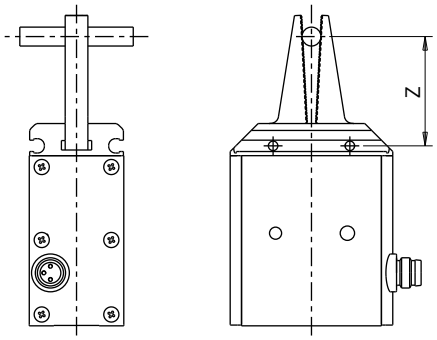
The piece will be gripped in any position within the jaw stroke. After the piece is gripped, the spring force will hold it in position (Motor OFF and ZERO consumption) even in the case of power black-out.
Furthermore, as the gripper mechanism is irreversible, even without power supply, do not attempt to open or close the gripper manually.

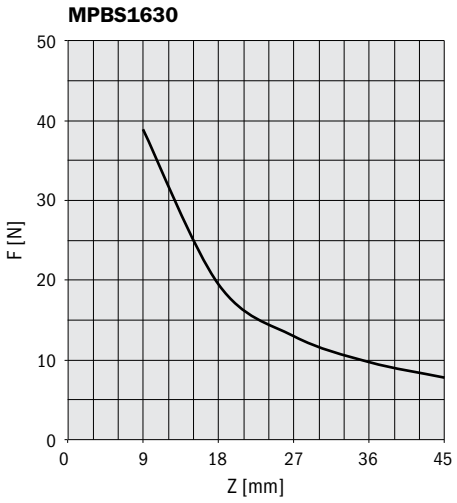




Il grafico mostra la forza per griffa espressa dalla pinza in funzione del braccio Z.

The graphic show the gripping force on each jaw, as a function of the gripping tool length Z.





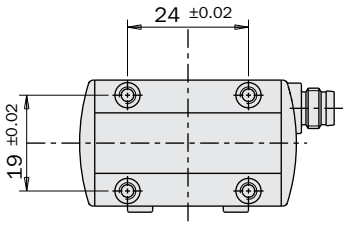
Dimensioni (mm) / *Dimensions (mm)*

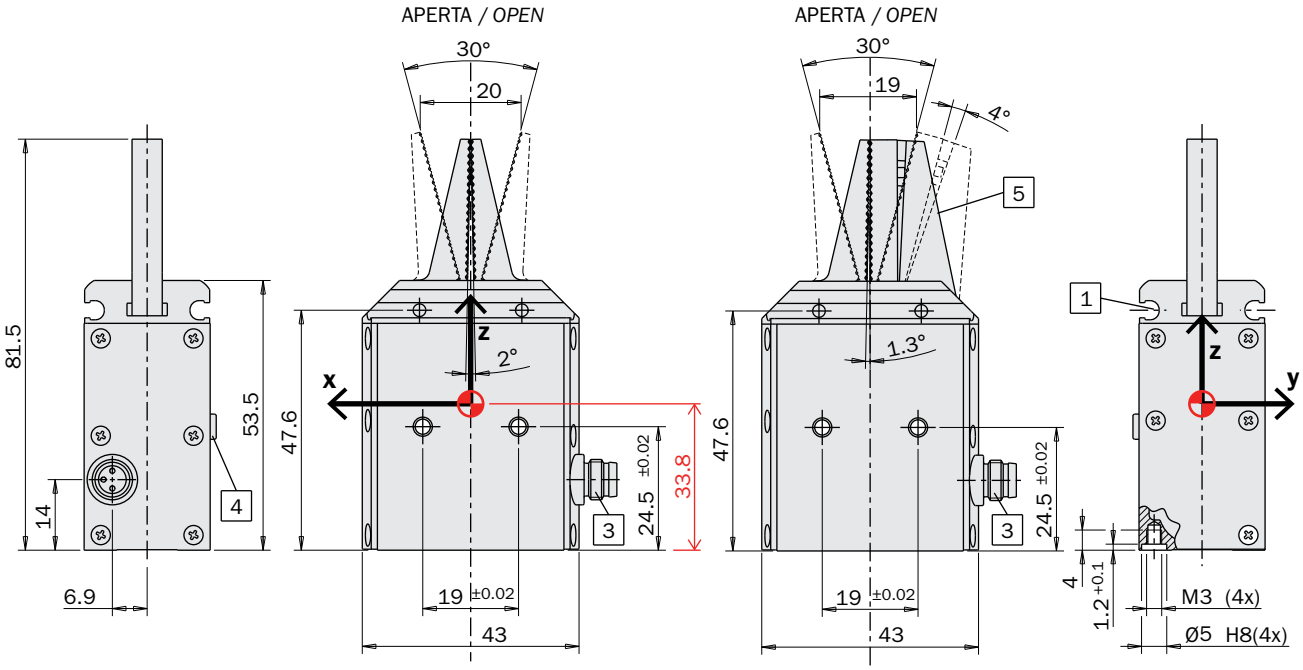
1 Cava per sensore magnetico
Magnetic sensor slot

2 Foro passante per fissaggio pinza
Through hole for gripper fastening

3 Connessione elettrica
Connexion électrique

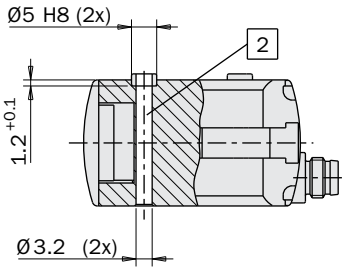
4 Boccole di centraggio
Centering sleeves





MPBS1630

MPBS1630S



5

FIRST ANGLE PROJECTION

Connessione elettrica

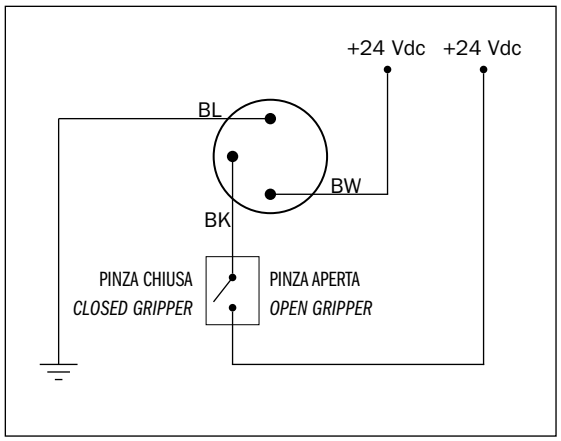
La pinza è dotata di connettore M8 a 3 poli per l'alimentazione a 24 Vdc e per il segnale di chiusura/apertura (ON/OFF).

Non è necessaria un'ulteriore elettronica di comando esterna.

Electrical connection

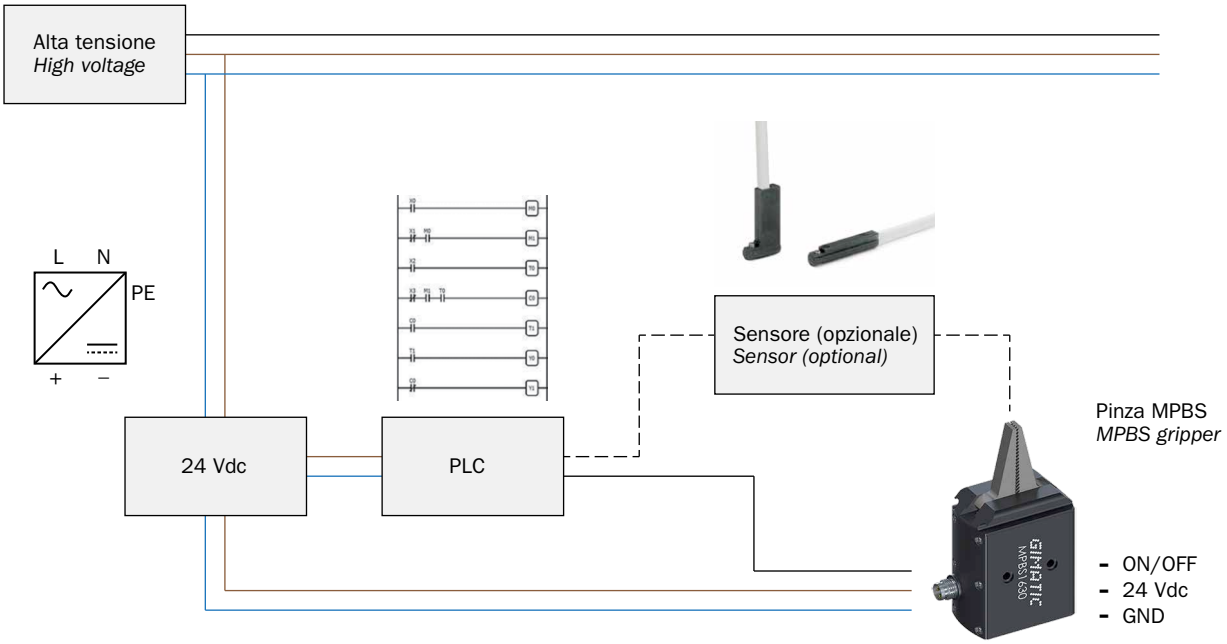
It is possible to provide the power supply at 24Vdc and the and the closing/opening signal (ON/OFF) by the M8 standard connector with 3 poles.

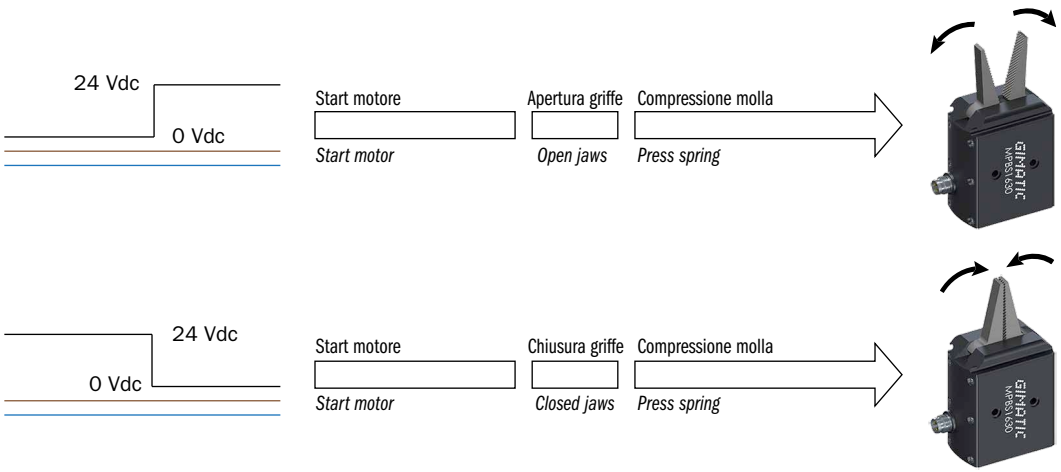
No further electronics is necessary to drive the gripper.



Connettore femmina standard M8x1 opzionale.
Codice Gimatic: CFGM800325P / CFGM890325P.

Optional M8x1 standard female connector.
Gimatic code: CFGM800325P / CFGM890325P.





04/2014

Sensori

Il rilevamento della posizione di lavoro è affidato a uno o più sensori magnetici di prossimità (opzionali), che rilevano la posizione attraverso i magneti sulle griffe (1).
La versione S è dotata di sensore magnetico sulla griffa per ulteriore sicurezza di presa matarozza (2).
Quindi, per un corretto funzionamento, è da evitare l'impiego in presenza di forti campi magnetici od in prossimità di grosse masse di materiale ferromagnetico.
Se necessario è possibile utilizzare sensori a più alta sensibilità (con suffisso HS).

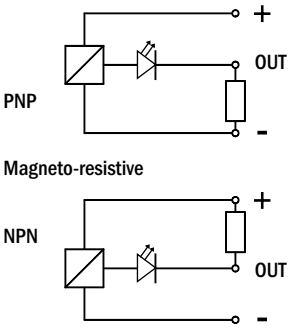
Sensors

The operating position can be checked by one or more magnetic sensors (optional), that detect the position by the magnets on the jaws inside (1).
The S version is equipped with a magnetic sensor on the jaw, for extra sprue gripping reliability (2).
Therefore a near big mass of ferromagnetic material or intense magnetic fields may cause sensing troubles.
High-sensitivity sensors (HS suffix) can be used, if necessary.

I sensori standard sono:

Standard sensors are:

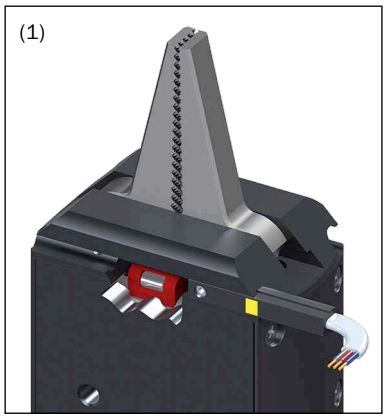
SN4N225-G	PNP	Cavo 2.5m / *2.5m Cable*
SN4M225-G	NPN	Cavo 2.5m / *2.5m Cable*
SN3N203-G	PNP	Connettore M8 / *Snap M8 plug connector*
SN3M203-G	NPN	Connettore M8 / *Snap M8 plug connector*
SS4N225-G	PNP	Cavo 2.5m / *2.5m Cable*
SS4M225-G	NPN	Cavo 2.5m / *2.5m Cable*
SS3N203-G	PNP	Connettore M8 / *Snap M8 plug connector*
SS3M203-G	NPN	Connettore M8 / *Snap M8 plug connector*

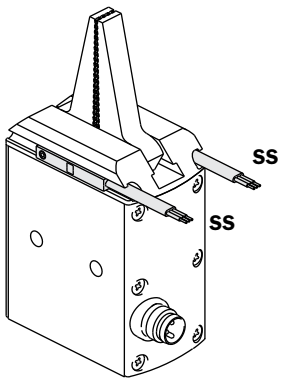


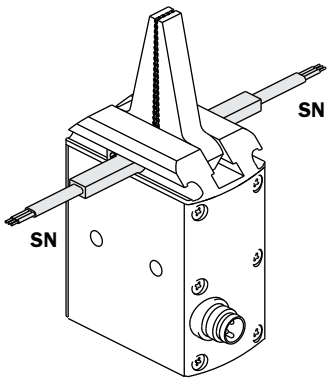
Sono tutti dotati di un cavo piatto a tre fili e di un led.

They are all provided with a 3-wire flat cable and a LED.

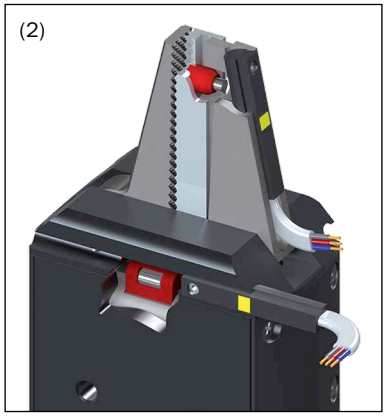
MPBS1630
MPBS1630S

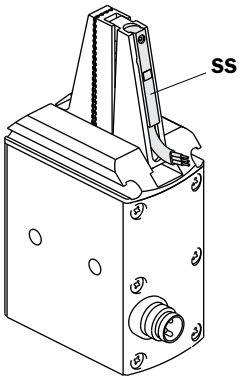


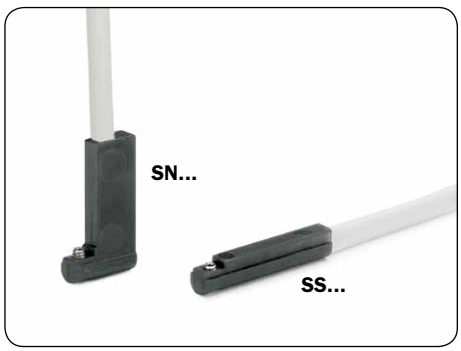




MPBS1630S







Fissaggio della pinza

La pinza può essere montata in posizione fissa oppure su parti in movimento: in questo caso va considerata la forza d'inerzia cui la pinza ed il suo carico sono sottoposti.

- Per fissare la pinza sul fondo usare quattro viti (SA) passanti attraverso la piastra di fissaggio ed avvitate nella pinza.
- Per fissare la pinza su un lato usare due viti (SB) attraverso i fori passanti (D3).

In ogni caso utilizzare per il centraggio due boccole (BA), fornite nella confezione. Rispettare le dimensioni (DA e PA) nella tabella per le loro sedi nella piastra di fissaggio.

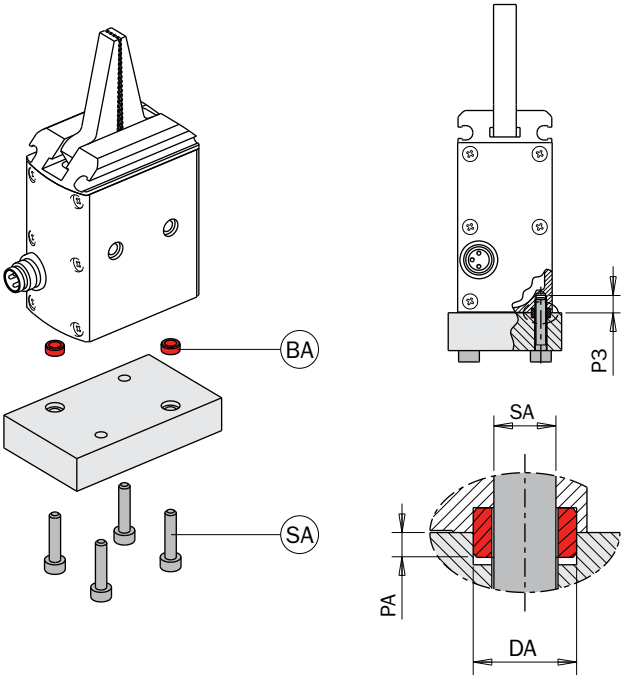
Gripper fastening

The gripper can be fastened to a static or moving part. When on a moving part, you must pay attention to the inertial force to which the gripper and its load are subjected.

- *To fasten gripper to base, use four screws (SA) through the mounting plate, screwed in the gripper.*
- *To fasten the gripper side, use two screws (SB) in the through holes (D3).*

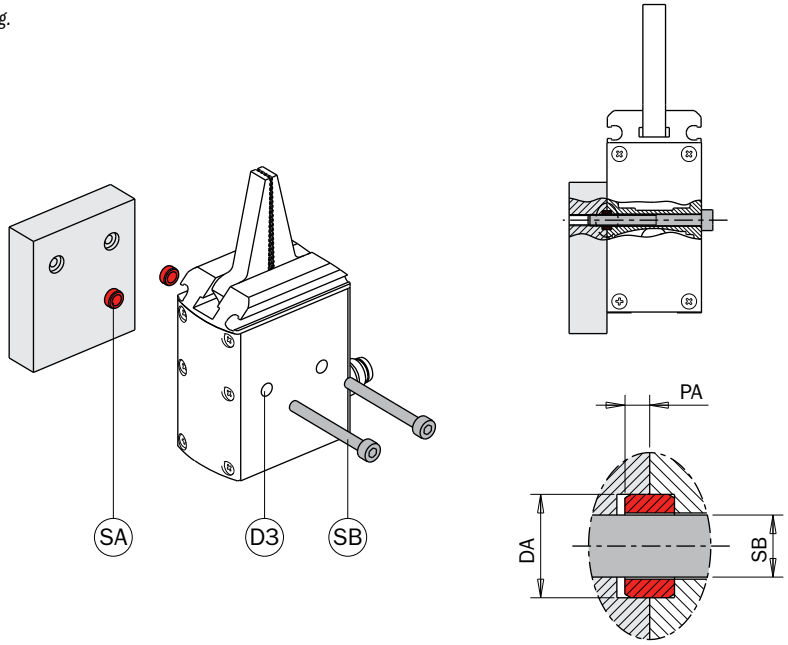
In every case, put the two centering sleeves (BA), which are supplied in the package. Check the dimensions (DA and PA) in the table for their housings in the mounting plate.

	MPBS1630 MPBS1630S
D3	Ø3.2
DA	Ø5 h7
P3	4
PA	1.2
SA	M3
SB	M3



Nella confezione della pinza sono fornite 2 boccole di centraggio (BA) per il corpo.

2 centering sleeves (BA) for the housing are supplied in the packaging.



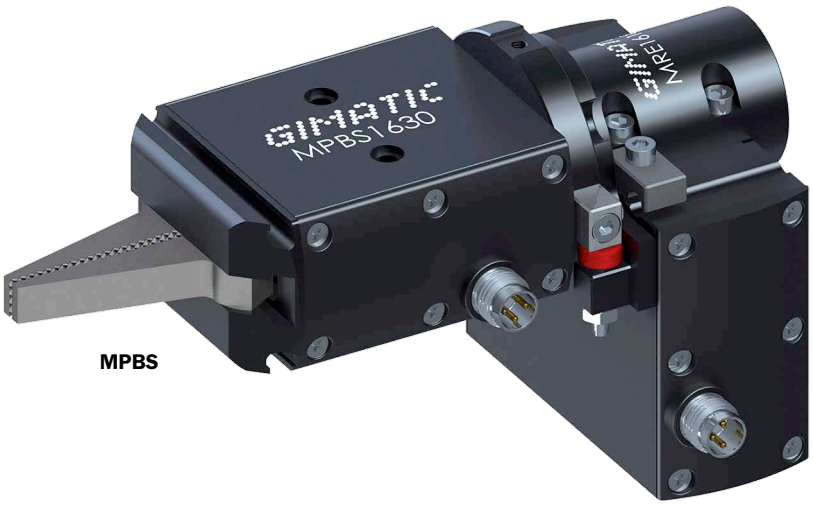
04/2014

Compatibilità serie

La serie MPBS è perfettamente compatibile con gli attuatori rotanti serie MRE senza alcuna interfaccia di fissaggio.

Serie compatibility

MPBS grippers series is perfectly compatible with MRE rotary series actuators without any special plate.



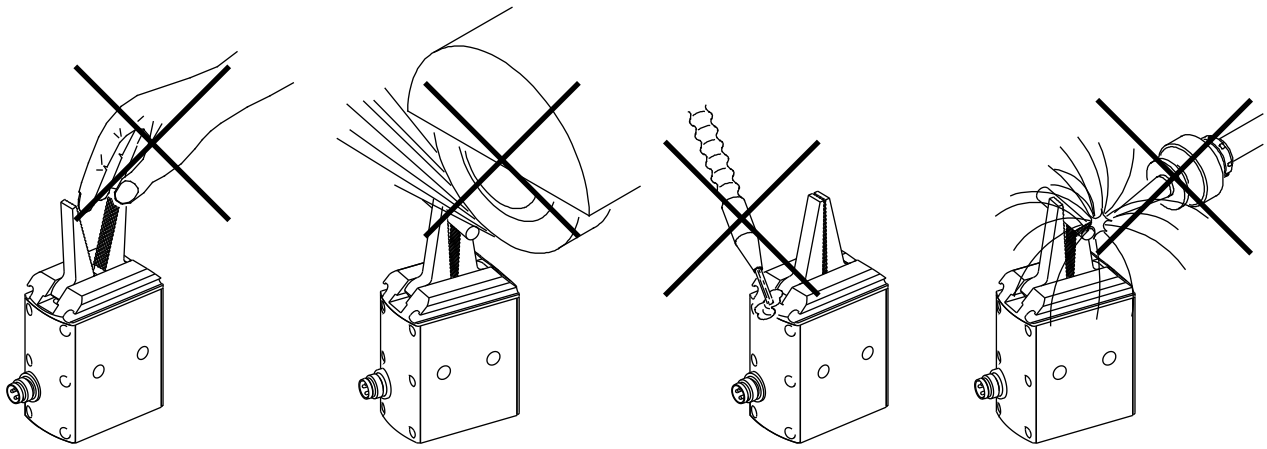
MPBS **MRE**

Avvertenze

Evitare il contatto con sostanze corrosive, spruzzi di saldatura, polveri abrasive, che potrebbero danneggiare la funzionalità della pinza.
Per nessun motivo, persone od oggetti estranei devono entrare nel raggio d'azione della pinza.
La pinza non deve essere messa in servizio prima che la macchina di cui fa parte sia stata dichiarata conforme alle disposizioni di sicurezza vigenti.

Cautions

Never let the gripper come into contact with corrosive substances, soldering splashes or abrasive powders as they may damage the gripper.
Never let personnel or objects stand within the operating range of the gripper.
Never operate the gripper if the machine on which it is fitted does not comply with safety laws and standards of your country.



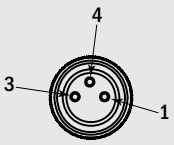
Connettori

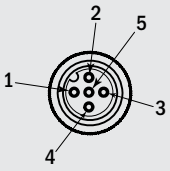
La connessione delle pinze elettriche e dei sensori di extracorsa è possibile grazie a connettori assiali e angolari con cavo flessibile per posa mobile.

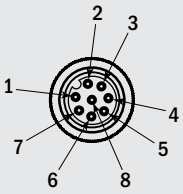
Connectors

Electric grippers and extra travel sensors can be connected by means of axial and angular connectors with flexible cable for moving applications.

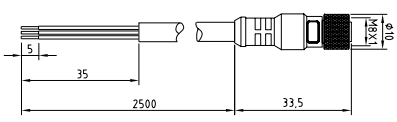
0° assiale	CFGM800325P	CFGM1200525P	CFGM1200825P	*0° axial*
90° angolare	CFGM890325P	CFGM1290525P	CFGM1290825P	*90° angular*
Applicazione	Pinza / Gripper	Motore / Motor	Encoder / Encoder	*Application*
Tipo contatto	Femmina / Female			*Contact type*
Numero contatti	3	5	8	*Number of contacts*
Lunghezza standard	2.5 m			*Standard length*
Materiale	Rame nudo / Bare Copper			*Material*
Trefolatura	32 x 0.10 mm	42 x 0.10 mm	32 x 0.10 mm	*Stranding*
Sezione - AWG	0.25 mm² / 24	0.34 mm² / 22	0.25 mm² / 24	*Section - AWG*
Resistenza elettrica	-	< 58.16 Ω/km	< 76.33 Ω/km	*Electrical resistance*
Diametro conduttori	Ø 1.25 mm	Ø 1.30 mm	Ø 1.15 mm	*Conductor diameter*
Mescola conduttori	TPO	PP		*Conductor compound*
Schermatura	-	Totalmente schermato / Fully shielded		*Shield*
Tipo schermo	-	Maglia / Braid		*Shield type*
Diametro cavo	Ø 4.1 mm ±0.25 mm	Ø 6.3 mm ±0.2 mm		*Cable diameter*
Materiale cavo	PUR			*Cable material*
Colore esterno	RAL 9005			*Cable color*
Caratteristiche	Oil, Hydraulic fluide and UV resistant, Silicone, Pb, Cd, Hg, FCKW and Halogen free			*Features*
Raggio min. curvatura	41 mm	63 mm		*Min. bending radius*
Normative	EN 50363-10-2, IEC 60754-1, UL/CSA style 21576	2002/95/CE, EN 50363-10-2, IEC 60344		*Reference standards*
Disposizione colori	1 Marrone / Brown 3 Blu / Blue 4 Nero / Black	1 Marrone / Brown 2 Bianco / White 3 Blu / Blue 4 Nero / Black 5 Grigio / Gray	1 Bianco / White 2 Marrone / Brown 3 Verde / Green 4 Giallo / Yellow 5 Grigio / Gray 6 Rosa / Pink 7 Blu / Blue 8 Rosso / Red	*Color layout*



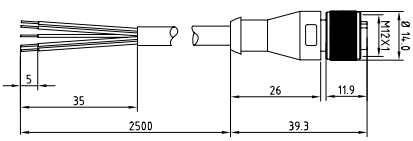




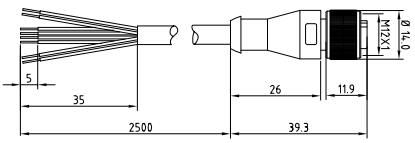
CFGM800325P



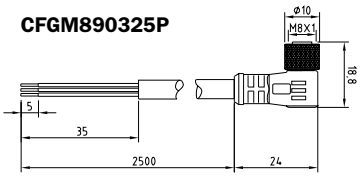
CFGM1200525P



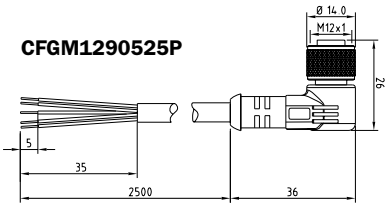
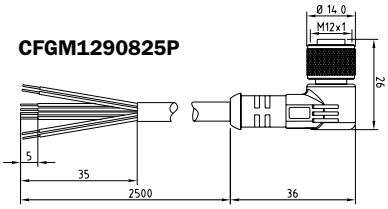
CFGM1200825P



CFGM890325P



CFGM1290525P



CFGM1290825P